

XPLORER
XPLORER V
XPLORER G

Инструкция по эксплуатации XIRO XPLORER

Версия 1.1 RU

Важная памятка пользователю

Этот продукт содержит высокочувствительные электронные компоненты, которые могут быть повреждены при ударе или попадании влаги. Не предпринимайте попыток самостоятельного ремонта. Свяжитесь с центром поддержки XIRO или официальным дилером в России – компанией Хобби Центр.

Обозначения:

Подсказки, Важно, Определения

Обозначения светодиодных индикаторов:

Выключен, Мигает, Включен

Посмотреть обучающее видео:

Пожалуйста, используйте данную ссылку, чтобы посмотреть обучающее видео для корректной эксплуатации квадрокоптера Xplorer: <http://www.xidrone.com/support>

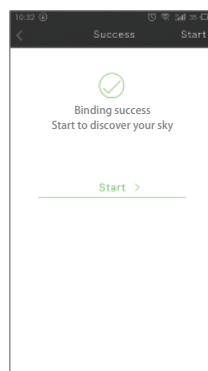
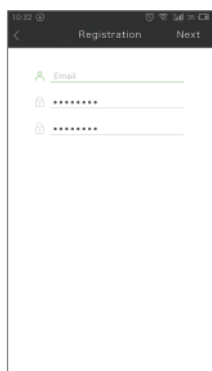
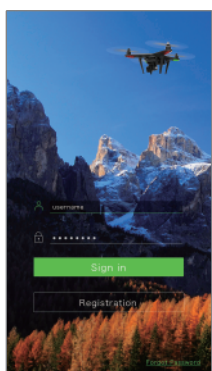
Загрузки

Отсканируйте QR код, чтобы установить приложение Xplorer для Вашего смартфона.



Регистрация и вход

Требуется доступ в Интернет для регистрации и входа.

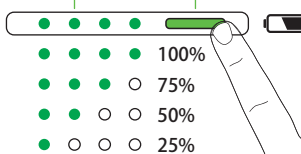


VI.1.15 5656-00206-222

1 Зарядите силовой smart аккумулятор и передатчик

Убедитесь перед полетами, что силовой smart аккумулятор и передатчик полностью заряжены.

Индикаторы заряда батареи, Кнопка проверки аккумулятора



Зарядка (индикатор мигает)

Состояние батареи – полная. Все индикаторы погасли.

Зарядка smart батареи квадрокоптера:

- Используйте только оригинальные аккумуляторные батареи XIRO и зарядное устройство XIRO для Вашего квадрокоптера XPLORER. Производитель не несет ответственности за любые несчастные случаи связанные с эксплуатацией сторонних аккумуляторов.
- Не заряжайте аккумулятор сразу после полета.
- Замените аккумулятор после 300 циклов зарядки.
- Никогда не заряжайте и не используйте аккумуляторы с явными механическими дефектами.
- Пожалуйста, убедитесь, что аккумулятор заряжен на 50%, когда не используется длительное время.
- Разряжайте батарею после каждых 20 циклов, это увеличит срок её службы.
- Пожалуйста, утилизируйте неисправные аккумуляторы.
- Если аккумуляторный электролит попадет на Вашу кожу или в глаза, срочно промойте с мылом холодной водой и немедленно обратитесь к врачу.
- При пожаре используйте песок или сухую смесь, никогда не используйте воду.

Индикатор батареи передатчика

- Статус батареи: Нормальный
- Статус батареи: Низкий
- Зарядка: Передатчик выключен
- Зарядка: Передатчик включен
- Батарея заряжена
- Передатчик выключен
- Передатчик включен

Используйте переходник, если необходимо

Пожалуйста, прочтите инструкцию, а также руководство по зарядке аккумулятора перед эксплуатацией.

2 Передатчик

- GPS полетный режим** Если более 6-и спутников доступно, Xplorer готов к полету. Функции локации и возврата домой активированы.
- Ручной режим** Если доступно менее 6-и спутников. Xplorer готов к полету без GPS. Функции локации и возврата не активированы.
- HOME** Благодаря GPS, Xplorer получает данные о домашней точке, это будет точка, где был инициализирован GPS датчик.
- RTN. Режим возврата домой** Xplorer автоматически возвращается "домой" при нажатии на соответствующую клавишу. Режим GPS должен быть активирован.

Выбор 3-х полетных режимов

Полетный режим	1	2	3
Полетная высота	50	120	* 120
Полетное расстояние	100	300	* 600
Горизонтальная скорость(м/с)	2	6	8
Вертикальная скорость(м/с)	2	2	3
Ручной режим	Взлет запрещен	✓	✓
GPS режим	✓	✓	✓

* настраивается в приложении

Неправильная настройка может привести к повреждениям. Неопытный пользователь должен всегда выбирать «Полетный режим 1». Неопытный пилот должен управлять квадрокоптером на открытых площадках, чтобы удостовериться, что квадрокоптер гарантированно войдет в режим работы с GPS.

Кнопка «Возврат домой»

Функции позиционирования работает только в режиме GPS. Нажмите на кнопку, чтобы войти в режим возврата домой. Нажмите снова после приземления.

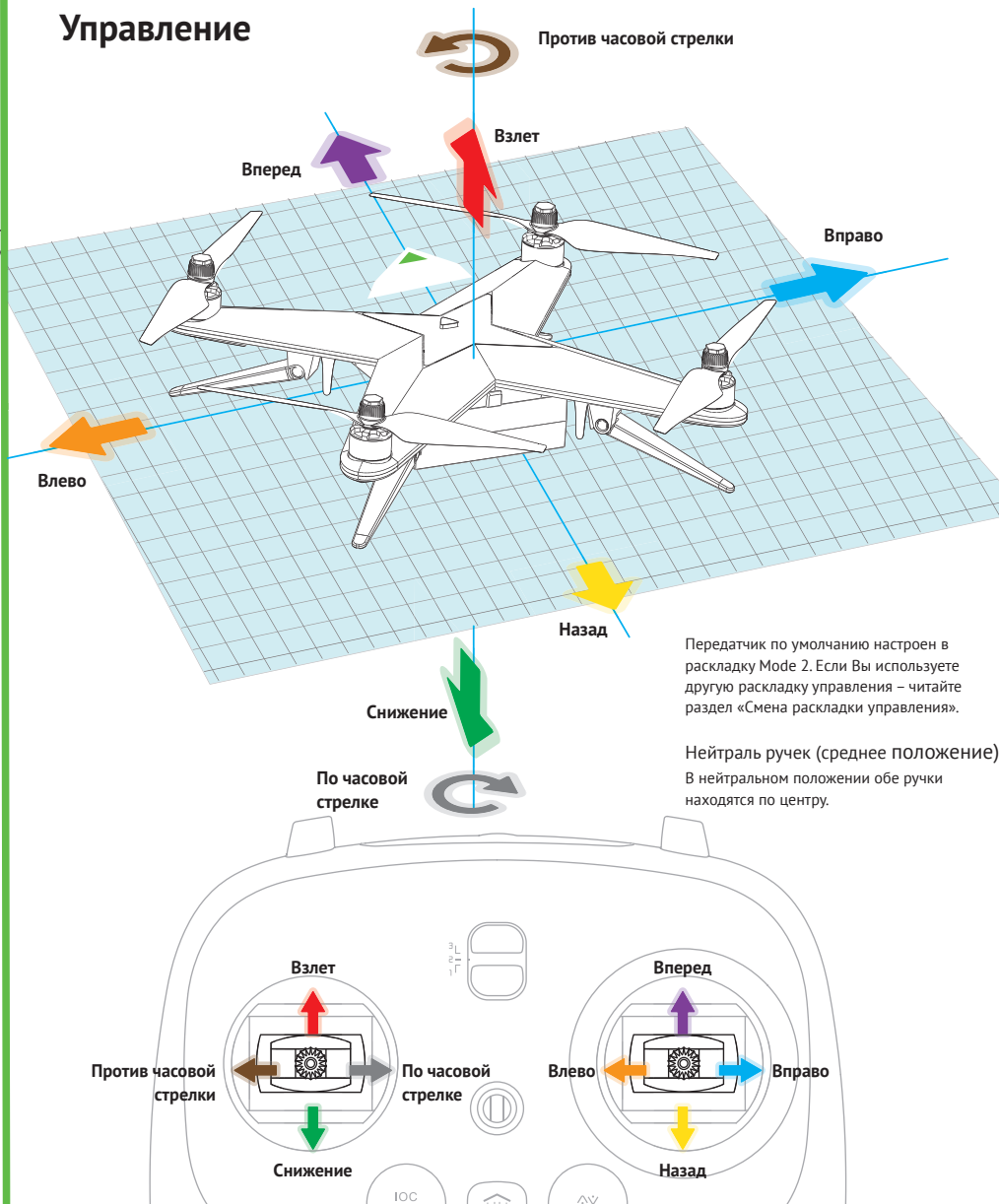
Кнопка «интеллектуальное позиционирование»

Функция ИП активируется только в режиме GPS. Нажмите на кнопку, чтобы войти в режим интеллектуального позиционирования. Xplorer проигнорирует текущее положение, и использует точку «дом» как приоритет. Ручку вперед – Xplorer будет лететь от точки «дом», на себя – квадрокоптер будет лететь к точке «дом».

Если Вы не в состоянии отличить, какой стороной расположен квадрокоптер в полете, эта функция поможет Вам передвигать квадрокоптер относительно точки старта.

Точка взлета

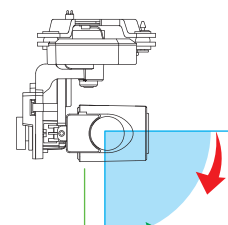
Управление



Передатчик по умолчанию настроен в раскладку Mode 2. Если Вы используете другую раскладку управления – читайте раздел «Смена раскладки управления».

Нейтраль ручек (среднее положение) В нейтральном положении обе ручки находятся по центру.

Управление камерой

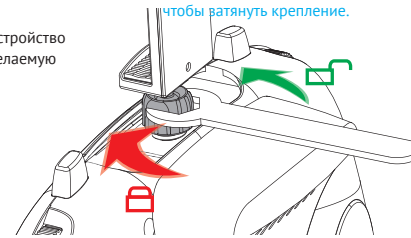


Держатель мобильного устройства

- Нажмите на держатель
- Установите Ваше мобильное устройство
- Настройте угол держателя в желаемую позицию.

После использования верните держатель в исходное положение. Максимальный размер устройства: 78мм X 100мм

Универсальный держатель может открыться после нескольких использований, пожалуйста, воспользуйтесь ключом из набора, чтобы втянуть крепление.



Яркость индикаторов квадрокоптера

Яркость светодиодных индикаторов на лучах меняется пропорционально левой колесике на передатчике

Индикатор Wi-Fi

- Подвес/усилитель сигнала подключен
- Усилитель сигнала подключен
- Нет усилителя сигнала

Индикатор сигнала

- Есть связь с квадрокоптером
- Потеря связи

GPS индикатор

- GPS режим
- GPS Режим без GPS
- Квадрокоптер выключен

Пожалуйста, не забывайте заряжать Smart батарею

Кнопка автоматического взлета и посадки

Функции позиционирования. Доступно только в GPS режиме.

Автоматический взлет

Нажмите эту кнопку и квадрокоптер автоматически медленно начнет взлет и зависнет в 3-х метрах над землей.

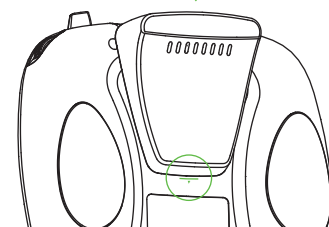
Автоматическая посадка

Зависните над планируемой площадкой посадки, нажмите кнопку, Xplorer начнет снижение и медленно совершит посадку. Нажмите эту кнопку после посадки.

Установка усилителя

* Только для Xplorer V/G

Усилитель радиуса действия



- Шаг 1 Выключите передатчик
- Шаг 2 Установите усилитель сигнала
- Шаг 3 Защелкните модуль
- Шаг 4 Включите передатчик, индикатор загорится красным, если усилитель установлен правильно.

Смена выходной мощности передатчика

Выберите дальность распространения видеосигнала в соответствии с местным законодательством.

Режим	FCC	CE
Дальность видео	500	400

- Выключите передатчик
- Установите ручки передатчика, как показано на картинке
- Включите передатчик. Индикаторы будут обозначать следующее:



- Переключите режим рычажком управления камерой: по часовой стрелке CE режим, против часовой – FCC режим.
- Выключите передатчик, чтобы закончить настройку.

Когда передатчик включен. Индикатор справа будет быстро мигать, показывая, в каком режиме находится передатчик.

Смена раскладки управления

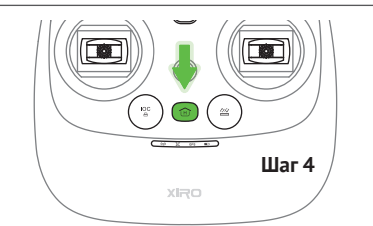
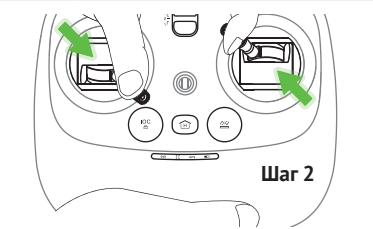
Игнорируйте этот пункт, если Вы планируете использовать раскладку Mode 2

- Шаг 1 Выключите передатчик.
- Шаг 2 Установите ручки, как показано на иллюстрации.
- Шаг 3 Включите передатчик. Передатчик находится в режиме выбора раскладки, отпустите ручку, когда желаемая раскладка будет выбрана:

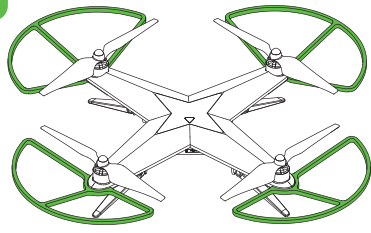


- Шаг 4 Нажмите кнопку «возврат домой», чтобы запомнить настройки.
- Шаг 5 Выключите передатчик

Передатчик сохранит выбранные настройки.



3 The Xplorer

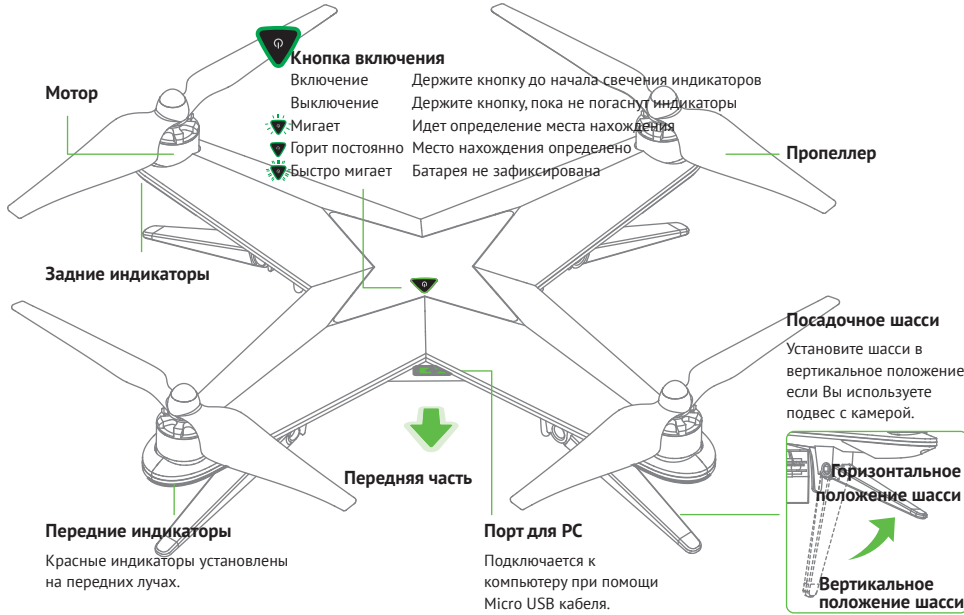


Защита пропеллеров

Рекомендуется для использования неопытными пользователями

Задний индикатор	Status: OK
●●●●●●●●●●	Проверка
●●●●●●●●●●	GPS режим
●●●●●●●●●●	Ручной режим
●●●●●●●●●●	Интеллектуальное позиционирование, далее – ИП

Задний индикатор	Status: Not OK
▬▬▬▬▬▬▬▬▬	Возврат домой. Потеряна связь с передатчиком.
●●●●●●●●●●	Низкое напряжение аккумулятора
●●●●●●●●●●	Критически низкое напряжение аккумулятора
●●●●●●●●●●	Ошибка GPS
●●●●●●●●●●	Ошибка компаса
●●●●●●●●●●	Ошибка инициализации подвеса



4 Полет

Предполетная подготовка (без подвеса)

1. Аккумулятор коптера и передатчика полностью заряжены
2. Пропеллеры правильно установлены
3. Посадочное шасси в горизонтальном положении

Запуск моторов

1. Инициализация моторов: Комбинация команд, показанная на картинке справа, используется для инициализации.
2. Когда моторы инициализированы, отпустите стики.

Блокировка моторов

- Шаг 1: Такая же процедура используется для остановки моторов.
- Шаг 2: Когда моторы остановлены, отпустите одновременно оба стика.

Предполетный тест

- Шаг 1 Установите smart аккумулятор в Xplorer, чтобы он находился по направлению к Вам на открытой площадке
- Шаг 2 Выберите необходимый полетный режим
- Шаг 3 Включите пульт
- Шаг 4 Включите коптер
- Шаг 5 Подождите пока индикатор не загорится полностью зеленым
- Шаг 6 Откалибруйте компас
- Шаг 7 Инициализируйте компас

Взлет в режиме GPS

- Шаг 1: Нажмите кнопку «авто взлет/посадка», Xplorer взлетит. Нажмите кнопку после взлета еще раз
- Шаг 2: Нажмите кнопку, и квадрокоптер автоматически совершит посадку. Нажмите кнопку сразу после посадки.

Возможно менять позицию квадрокоптера во время автоматического взлета и автоматической посадки.

Взлет в ручном режиме

Взлет: потяните ручку газа вверх

Посадка: плавно сбавляйте обороты, потянув стик газа вниз. Моторы останутся автоматически после посадки.

1. Если выбран полетный режим 1, Xplorer не взлетит в ручном режиме (задние индикаторы будут мигать)
2. Не подключайте подвес во время тестового полета или при тренировках.

Тренировки

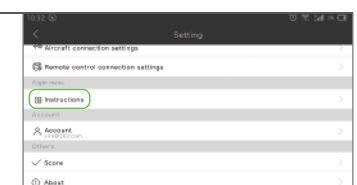
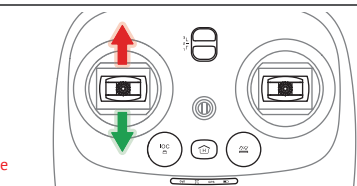
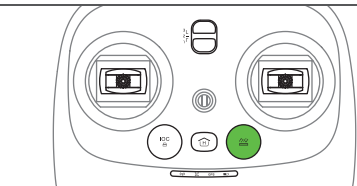
Благодаря приложению XIRO, Вы можете увидеть примеры по самообучению полетам на Xplorer.

Не используйте эту схему в полете – в этом случае Xplorer выключит двигатели и упадет.



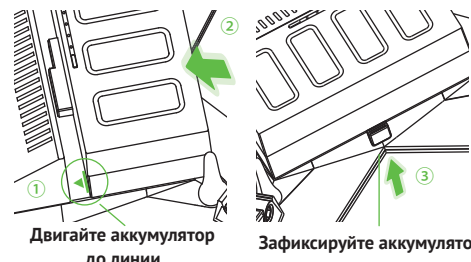
Убедитесь, что Xplorer установлен в безопасной точке старта. Не направляйте его в свою сторону

Удерживайте безопасное расстояние >5m



Установка аккумулятора в квадрокоптер

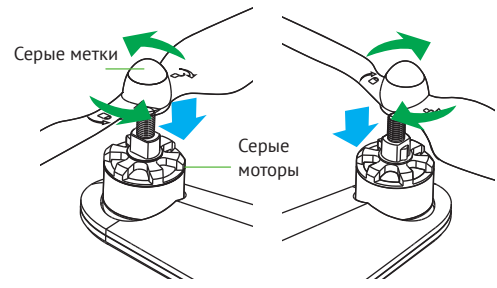
1. Установите аккумулятор сзади квадрокоптера по направлению
2. Толкните аккумулятор вперед
3. Зафиксируйте аккумулятор



Если фиксатор аккумулятора не на месте, квадрокоптер не взлетит, а задний индикатор будет быстро мигать.

Установка пропеллеров

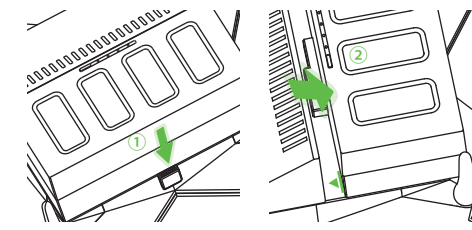
Установите пропеллер на соответствующий мотор



1. Проверьте, правильно ли установлены пропеллеры
2. Не эксплуатируйте поврежденные пропеллеры
3. Не касайтесь пропеллеров при работе мотора
4. Используйте перчатку при установке и снятии пропеллеров

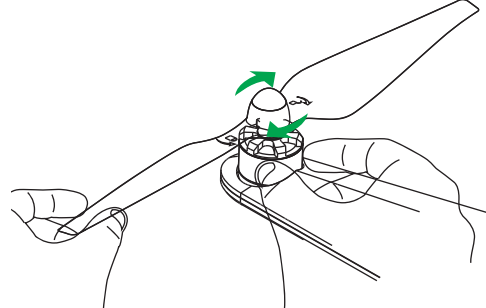
Снятие аккумулятора с квадрокоптера

- Шаг 1 Поднимите фиксатор аккумулятора.
- Шаг 2 Снимите аккумулятор.



Снятие пропеллеров

Проверните пропеллер в противоположную сторону, чтобы снять его.



Потеря сигнала

В режиме GPS

Когда Xplorer теряет сигнал с передатчиком, он вернется на место, где было последнее соединение. Xplorer попытается вернуть связь, затем, через 15 секунд он вернется «Домой».

Если Xplorer в процессе возврата домой восстановил связь с передатчиком - он остановится и зависнет в точке восстановления сигнала, при этом Вы сможете полноценно управлять квадрокоптером.

Функция отсечки аккумулятора

Предупреждение о низком заряде

Xplorer пошлет предупреждение о низком заряде аккумулятора на передатчик.

Передатчик: Прерывистая вибрация, индикатор станет красным.

Квадрокоптер: Индикатор медленно мигает красным

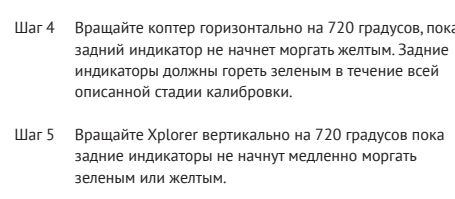
Приложение: Появится предупреждение на экране

Калибровка компаса

1. Убедитесь, что компас откалиброван на новом месте полетов. Компас очень чувствителен к любым электромагнитным излучениям. Они могут вызвать некорректное поведение компаса.
2. Не калибруйте компас в местах, где присутствуют сильные электромагнитные поля
3. Не носите с собой магнитные изделия, когда калибруете компас
4. Не калибруйте компас возле массивных металлических объектов.

Процедура калибровки:

- Шаг 1 Пожалуйста, поместите Xplorer на горизонтальную поверхность и нажмите кнопку включения
- Шаг 2 Подождите, пока задний индикатор не станет мигать зеленым (GPS инициализация) или желтым (Ручной режим)
- Шаг 3 Опустите газ в нижнее положение и нажмите кнопку IOC трижды. Задний индикатор загорится зеленым оповещая, что Вы можете начать калибровку
- Шаг 4 Вращайте коптер горизонтально на 720 градусов, пока задний индикатор не начнет моргать желтым. Задние индикаторы должны гореть зеленым в течение всей описанной стадии калибровки.
- Шаг 5 Вращайте Xplorer вертикально на 720 градусов пока задние индикаторы не начнут медленно моргать зеленым или желтым.



Процесс калибровки не удался

Повторите шаг 1-5, чтобы перекалибровать компас.

5 Подвес

* Только для версий XPLORER V/G

Индикатор камеры

- ☀ Фото тайминг
- Запись видео

8Gb Micro SD карта.

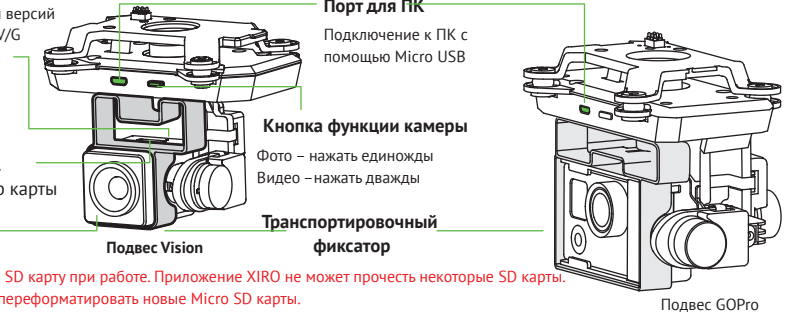
Поддерживает 32Gb карты

Корпус камеры

1. Не извлекайте SD карту при работе. Приложение XIRO не может прочесть некоторые SD карты.
2. Рекомендуем реформатировать новые Micro SD карты.

FPV режим

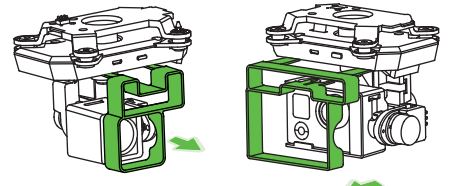
Режим без FPV



Установка подвеса на Xplorer

Это очень хрупкое устройство. Не устанавливайте подвес, если Вы не уверены в навыках пилотирования.

- Шаг 1 Установите шасси в горизонтальное положение
- Шаг 2 Снимите крышку
- Шаг 3 Установите подвес в левый слот
- Шаг 4 Защелкните подвес пока не появится характерный щелчок
- Шаг 5 Убедитесь, что подвес в закрытом состоянии
- Шаг 6 Установите Smart батарею и установите шасси в вертикальное положение
- Шаг 7 Уберите рамку подвеса
- Шаг 8 Включите пульт
- Шаг 9 Включите квадрокоптер



Индикатор Wi-Fi будет гореть зеленым, если подключение подвеса прошло успешно.

Проверка подвеса

Если замечена проблема с одним из моторов подвеса, либо Вы забыли снять фиксатор подвеса перед полетом, Вы увидите соответствующее предупреждение на странице Camera в мобильном приложении XIRO.

1. Снимите фиксатор камеры перед полетом
2. При полетах в условиях повышенной влажности (например, при полете через облако), один или несколько моторов подвеса могут временно выйти из строя. После просушки работоспособность подвеса полностью восстанавливается

Подключение камеры

- Шаг 1 Включите передатчик.
- Шаг 2 Включите квадрокоптер.
- Шаг 3 Как только индикатор Wi-Fi на Вашем передатчике загорится зеленым, включите Wi-Fi на Вашем мобильном устройстве. Подождите 30 секунд
- Шаг 4 Найдите в списке доступных подключений сеть XPLORER с уникальным номером. Подключитесь к ней. Запустите приложение XIRO.
- Шаг 5 Зайдите во вкладку Camera мобильного приложения.
- Шаг 6 Убедитесь, что Вы наблюдаете актуальное изображение с камеры. Можно начинать полет.

Переименовать усилитель сигнала

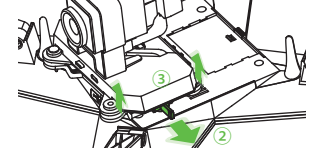
При необходимости Вы можете присвоить другое имя Wi-Fi сети усилителя сигнала.

6 Воздушная съемка

1. Используйте для съемки GPS режим.
2. Всегда летайте при хороших погодных условиях, без осадков и высокой влажности.
3. Выберите настройки камеры исходя из погодных условий и освещенности.
4. Перед полетами на съемку потренируйтесь, чтобы в совершенстве владеть квадрокоптером XPLORER.
5. Научитесь управлять квадрокоптером плавно и точно для съемки качественного видео.

Снятие подвеса

1. Установите шасси в горизонтальное положение
2. Потяните защелку
3. Снимите подвес, двигая его вправо



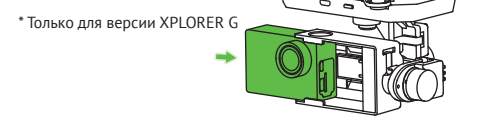
Установите линзу и фильтр

* Только для версии XPLORER V
В зависимости от условий, используется защитная линза, либо тонированный фильтр, устанавливаемые на камеру при помощи магнитов без применения дополнительных инструментов.

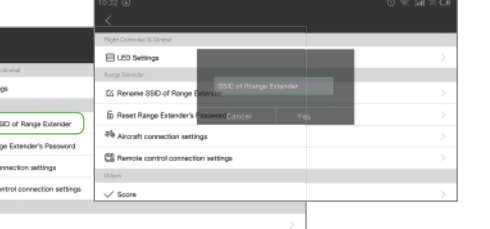
Используйте фильтр для камеры, чтобы снимать в солнечную погоду.

Установите GoPro Hero 4

* Только для версии XPLORER G



Подвес не может управлять камерой GoPro, доступен лишь просмотр в режиме реального времени.



Карта проверок перед воздушной съемкой

1. Передатчик и силовой аккумулятор полностью заряжены.
2. Пропеллеры правильно установлены и закручены.
3. Крышка объектива снята.
4. Фиксатор камеры снят.
5. Micro SD карта установлена.
6. Подвес функционирует нормально.
7. Соединение с камерой установлено.